

به نام آنکه جان را فکرت آموخت

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

مدیریت سبد اوراق قرضه با استفاده از

برنامه‌ریزی تصادفی

Bond Portfolio Management Using

Stochastic Programming

حسین عبده تبریزی

میثم رادپور

دانشکده حسابداری و مدیریت دانشگاه تهران، فروردین ماه سال ۹۳

برنامه‌ریزی ریاضی در شرایط عدم اطمینان

✓ مالی و عدم اطمینان

✓ رویکردهای مواجهه با عدم اطمینان

✓ برنامه‌ریزی تصادفی در مقابل برنامه‌ریزی قطعی

مالی و عدم اطمینان

- اغلب مدل‌های مالی شامل عدم اطمینان هستند:
 - بهینه‌سازی سبد اوراق بهادار با استفاده از مدل میانگین-واریانس مارکوویتز
 - بهینه‌سازی سبد اوراق بهادار با استفاده از مدل میانگین مطلق انحرافات کونو و یامازاکی (Konno and Yamazaki)
 - مدل قیمت‌گذاری اختیار معامله
 - مدل برنامه‌ریزی عدد صحیح برای ساختن صندوق شاخص

مواجهه با عدم اطمینان

روش غیرمستقیم

- در تمامی مدل‌های یادشده عدم اطمینان از طریق ایجاد مدلی قطعی ادراه می‌شود؛ مدلی ریاضی که تلویحاً برخی ویژگی‌های تصادفی موجود در این مسائل را لحاظ می‌کند.

روش مستقیم

- روش مستقیم مواجهه با عدم اطمینان، ایجاد چارچوبی برای مدل‌سازی است؛ چارچوبی که اجازه می‌دهد عدم اطمینان تصریحاً مدل‌سازی شود. (وارد مدل شود)

چارچوب‌های مدل‌سازی عدم اطمینان

چارچوب‌ها

نیمه جودند. دو

عدم اطمینانی که در هر دوی این
چارچوب‌ها مدل‌سازی می‌شود
عدم اطمینان در پارامترهای ورودی
است.

برنامه‌ریزی قطعی در مقابل تصادفی

برنامه‌ریزی قطعی

**deterministic
programming**

برنامه‌ریزی تصادفی

**stochastic
programming**

عدم اطمینان و برنامه‌ریزی تصادفی

در دنیای واقعی، پارامترهای مسائل بهینه‌سازی عموماً با عدم اطمینان همراهند.

برنامه‌ریزی تصادفی چارچوبی است برای مدل‌سازی مسائل بهینه‌سازی‌ای که با عدم اطمینان همراهند.

برنامه‌ریزی تصادفی از توزیع احتمال پارامترهای نامطمئن برای مدل‌سازی و حل مسائل بهینه‌سازی بهره می‌گیرد.

برنامه‌ریزی تصادفی

تعریف

- برنامه‌ریزی تصادفی همان‌طور که از نامش پیداست، نوعی برنامه‌ریزی ریاضی (خطی، عدد صحیح، ترکیبی، غیرخطی) است، با این ویژگی که داده‌های آن شامل عنصر تصادفی اند.
- در برنامه‌ریزی تصادفی فرض می‌شود که داده‌ها (پارامترهای) نامعلوم متغیرهایی تصادفی اند که توزیع احتمال مشخصی دارند. از این اطلاعات برای تبدیل برنامه‌ریزی تصادفی به معادل قطعی (deterministic equivalent) استفاده می‌شود.

عدم اطمینان

عدم اطمینان با فضای نمونه Ω ، تشریح می شود.

در برنامه ریزی تصادفی Ω اغلب مجموعه ای محدود است.

$$\{\omega_1, \dots, \omega_S\}$$

احتمالات مربوط به این مجموعه محدودیت های زیر را برآورده می سازد:

$$p(\omega_k) \geq 0 \quad \sum_{k=1}^S p(\omega_k) = 1$$

عدم اطمینان: مثال

اگر دو بار سکه را پرتاب کنیم:

Ω شامل مجموعه‌ای به شرح ذیل است:

$$\Omega = \{HH, HT, TH, TT\}$$

احتمالات مربوط به هر عضو این مجموعه برابر است با:

$$1/4$$

انواع برنامه‌ریزی تصادفی (I)

برنامه‌ریزی تصادفی با محدودیت‌های احتمالی (شانسی)

- with probabilistic (chance) constraints

برنامه‌ریزی تصادفی با دستاویز

- with recourse

انواع برنامه‌ریزی تصادفی (II)

انواع برنامه‌ریزی تصادفی بر اساس رویکردهای مواجهه با محدودیت‌های برنامه نام‌گذاری شده‌اند.

برنامه‌ریزی تصادفی با محدودیت‌های احتمالی

محدودیت‌ها در سطح اطمینان مشخصی برآورده می‌شوند.

برنامه‌ریزی تصادفی با دستاویز

تخطی از محدودیت‌ها مشمول جریمه می‌شود.

برنامه‌ریزی تصادفی با محدودیت‌های احتمالی

✓ مثال: برنامه‌ریزی خطی با دو تاس

عدم اطمینان در پرتاب تاس

فرض کنید دو تاس در اختیار داریم: نتیجه‌ی حاصل از پرتاب یکی از تاس‌ها را با a_1 و دیگری را با a_2 نمایش می‌دهیم.

- با فرض این که هر دو تاس سالم اند، برای a_1 و a_2 توزیع احتمال گسسته‌ای به شرح ذیل خواهیم داشت:

$a_1=i$ ($i=1,\dots,6$) with probability $1/6$

$a_2=j$ ($j=1,\dots,6$) with probability $1/6$

برنامه‌ریزی خطی با محدودیت‌های احتمالی

- حال برنامه‌ریزی خطی زیر با دو متغیر و یک محدودیت را در نظر بگیرید:

$$\text{minimize } 5x+6y$$

$$\text{subject to: } a_1x + a_2y \geq 3$$

$$x, y \geq 0$$

- این برنامه‌ریزی خطی چه تعبیری دارد؟ اگر a_1 و a_2 اعداد معینی بودند، این برنامه‌ریزی تعبیر مشخصی داشت، اما این گونه نیست.

معادل قطعی برنامه‌ریزی تصادفی

این برنامه‌ریزی خطی را می‌توان این‌گونه تعبیر کرد: ما می‌خواهیم محدودیت $a_1x + a_2y \geq 3$ برای تمامی مقادیر ممکن a_1 و a_2 برقرار باشد. بدین ترتیب برنامه‌ریزی خطی قطعی‌ای با دو متغیر و ۳۶ محدودیت خواهیم داشت:

minimize $5x+6y$

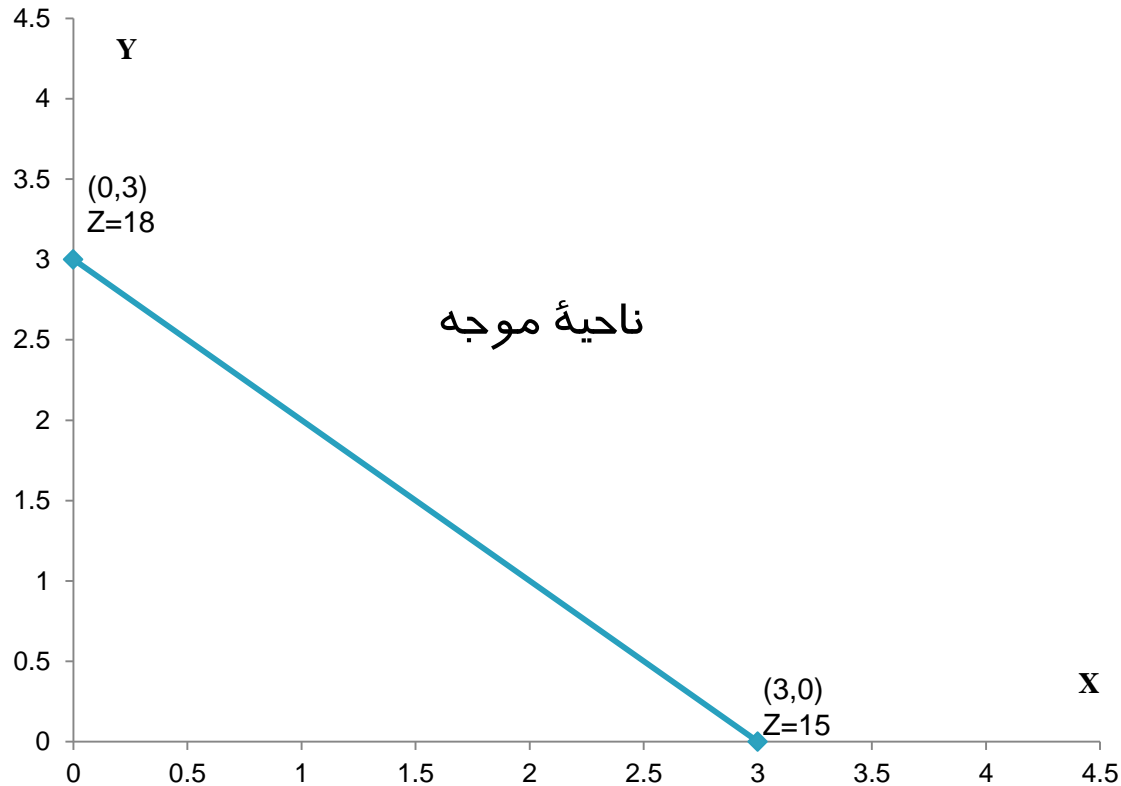
subject to: $ix + jy \geq 3 \quad i=1,\dots,6 \quad j=1,\dots,6$

$x,y \geq 0$

ناحیه‌ی موجه و جواب بهینه

- ناحیه‌ی موجه این برنامه‌ریزی تصادفی به شرح ذیل است. بدین ترتیب جواب برنامه‌ریزی خطی عبارت است از:

$$x=3, y=0$$



لحاظ سطح اطمینان برای محدودیت

حال اگر به جای این که اصرار داشته باشیم که محدودیت یادشده برای برای تمامی مقادیر a_1 و a_2 برقرار باشد، برای سطح اطمینان معینی مانند مثلاً ۹۵ درصد برقرار باشد، خواهیم داشت:

$$\text{minimize } 5x+6y$$

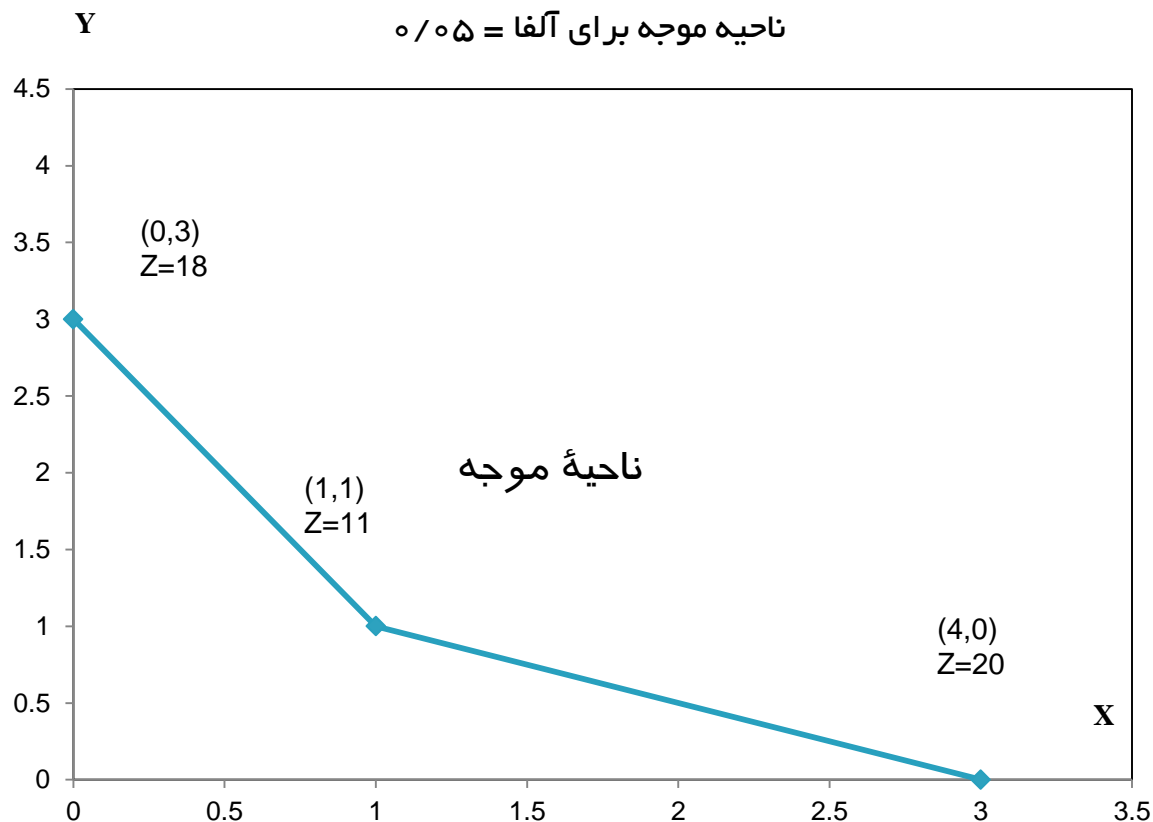
$$\text{subject to: Prob}(a_1x + a_2y \geq 3) \geq 1-\alpha$$

$$x, y \geq 0$$

ناحیه‌ی موجه و جواب بهینه در سطح اطمینان ۹۵ درصد

■ بدین ترتیب در سطح اطمینان ۹۵ درصد جواب برنامه‌ریزی خطی عبارت است از:

$$x=1, y=1$$



برنامه‌ریزی تصادفی با دستاویز

✓ برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای

✓ مثال: برنامه‌ریزی خطی تولید

✓ مدل عمومی برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای

انواع متغیرهای تصمیم

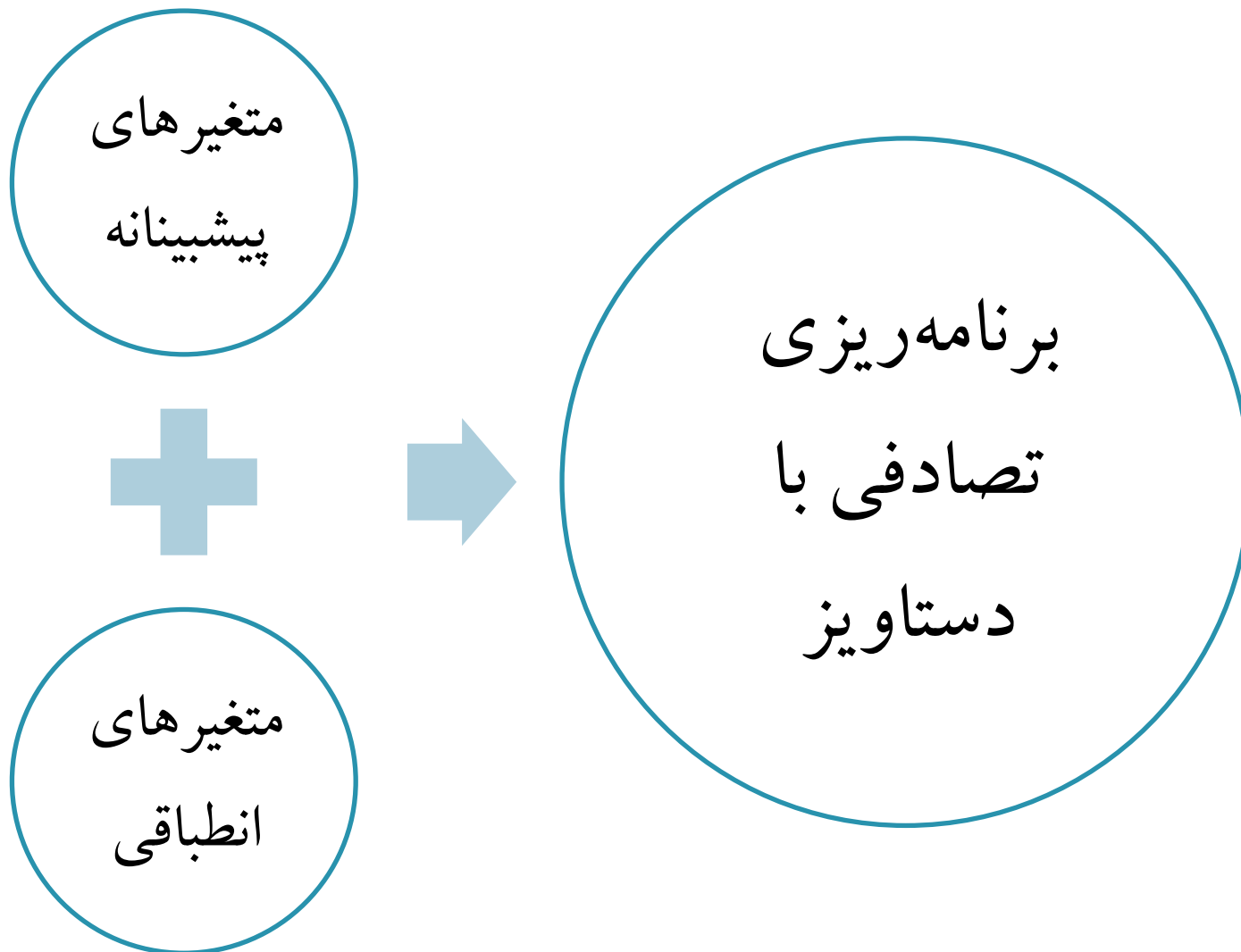
متغیرهای پیشینانه (anticipative variables)

- به تصمیم‌هایی مربوط می‌شوند که باید این جا و اکنون (here and now) اخذ شوند؛ تصمیماتی که به مشاهدات آتی یا به عبارتی به تحقق پارامترهای تصادفی بستگی ندارند. به بیان دیگر این متغیرها، تصمیماتی را شامل می‌شوند که باید قبل از رفع عدم اطمینان اخذ شوند. تمامی برنامه‌های تصادفی شامل متغیرهای پیشینانه اند.

متغیرهای انطباقی (adoptive variables)

- به تصمیم‌های صبر کن و نظاره کن (wait and see) مربوط می‌شوند؛ تصمیماتی که بعد از تحقق قسمتی (یا گاهی اوقات کل) پارامترهای تصادفی اخذ می‌شوند. به بیان دیگر این متغیرها، تصمیماتی را شامل می‌شوند که باید بعد از رفع عدم اطمینان اخذ شوند.

برنامه‌ریزی تصادفی با دستاویز



ویژگی‌های مدل‌های دستاویز

- مدل‌های دستاویز به‌طور آشکار مفهوم زمان را شامل می‌شوند.
- در این مدل‌ها عدم اطمینان طی مراحل گسسته‌ی زمانی رفع می‌شود.
- حل این برنامه‌های تصادفی در واقع تنها شامل یافتن مقادیر بهینه‌ی متغیرهای پیشبینانه است.
- بعد از این که بخشی از عدم اطمینان رفع شد برنامه‌ی تصادفی دیگری داریم که در آن متغیرهایی که قبلاً انطباقی لحاظ می‌شدند، به پیشبینانه بدل می‌شود.

ساده ترین شکل برنامه ریزی تصادفی با دستاویز

در مرحله ی اول تصمیمی می گیریم.

مرحله ی اول

در مرحله ی دوم شاهد تحقق عنصر تصادفی مسأله هستیم، و مجازیم برای اجتناب از این که در ناحیه ی غیرموجه قرار بگیریم، تصمیمات دیگری اتخاذ کنیم.

مرحله ی دوم

برنامه‌ریزی خطی تولید (I)

فرض کنید باید در مورد تعداد تولید کالای X تصمیم بگیریم. کالای X به منظور تأمین تقاضای مشتریان در دوره‌ی زمانی بعدی تولید می‌شود و تولید هر واحد X هزینه‌ای معادل دو دلار به همراه دارد. تقاضای مشتریان تصادفی است و توزیع گسسته‌ی D_s با احتمال p_s ($s=1, \dots, S$) دارد. در واقع تعداد S سناریو برای تقاضای آتی داریم.

برنامه‌ریزی خطی تولید (II)

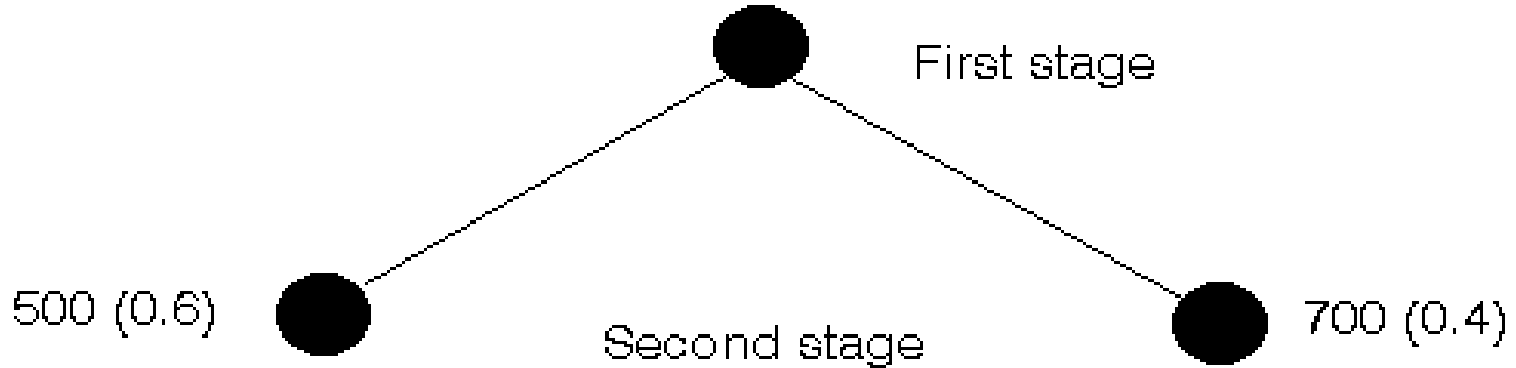
تقاضای مشتریان باید برآورده شود. ما از این امکان برخورداریم که برای تأمین تقاضای واقعی مشتریان، کالای X را از تأمین‌کننده‌ی خارجی بخریم. این خرید برای هر واحد کالای X سه دلار هزینه به بار می‌آورد. یعنی اگر تقاضای مشتریان از تولید فراتر رود، می‌توانیم به منبع دیگری از عرضه‌ی کالای X متوسل (recourse) شویم.

در حال حاضر چقدر باید تولید کنیم، در حالی که تقاضای آتی مشتریان را نمی‌دانیم؟

توزیع احتمال تقاضا: دو سناریو

■ فرض کنید توزیع احتمال تقاضای آتی مشتریان به صورت زیر است:

$S=2$ and $D_1=500$, $p_1=0.6$; $D_2=700$, $p_2=0.4$



Numbers are demand(probability)

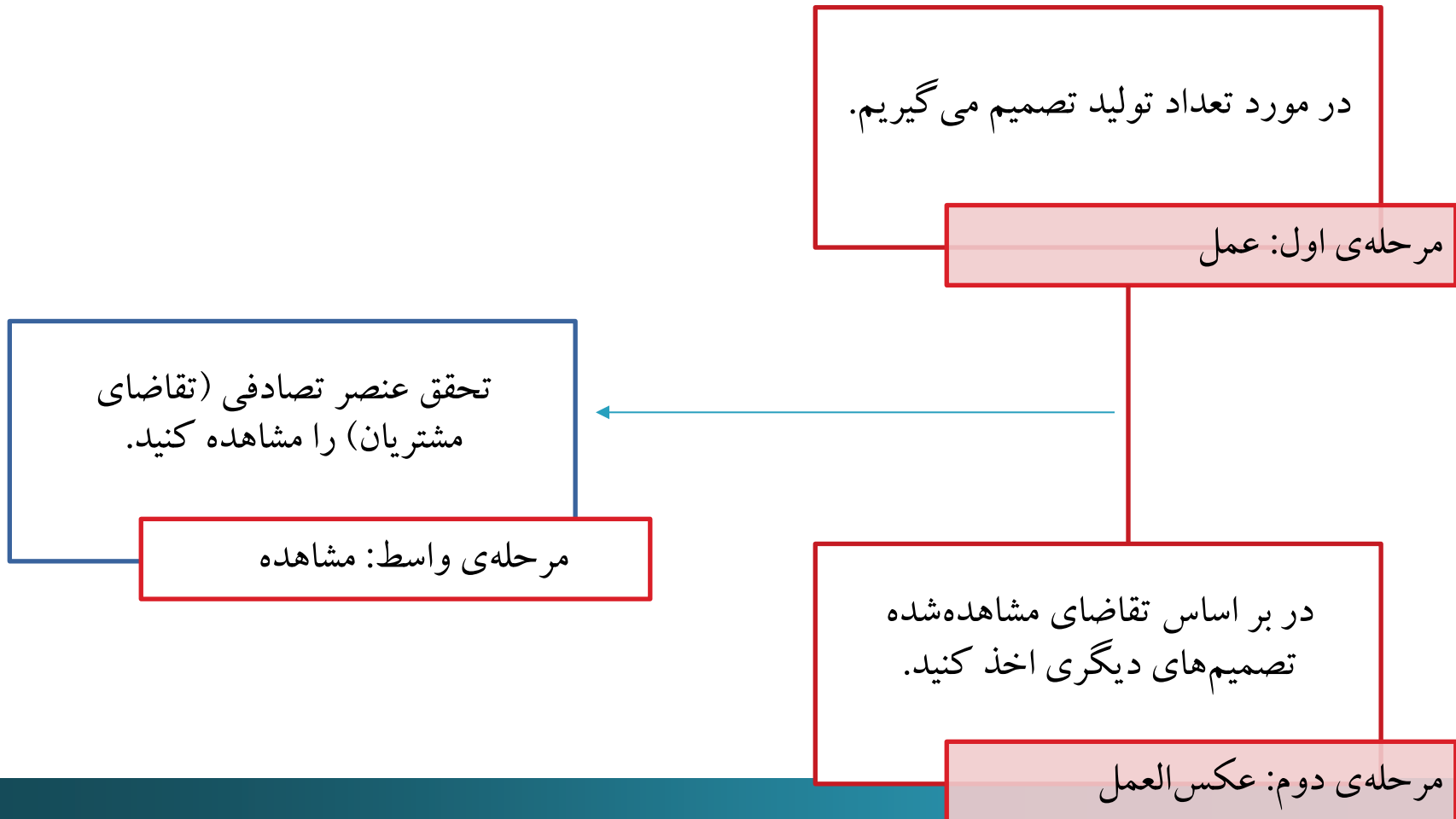
راه حل گمراه کننده

پاسخ بهینه مقدار موردانتظار تقاضاست.

- پاسخ بهینه، مقدار موردانتظار تقاضا یعنی $x=580$ نیست.
- پاسخ بهینه از طریق برنامه ریزی تصادفی به دست می آید.
- این دو پاسخ بسته به مقادیر پارامترهای مسأله (هزینه ی تولید و هزینه ی خرید) ممکن بسیار متفاوت باشند.

مراحل

- یک راه پرداختن به این مسأله‌ی دو مرحله‌ای به صورت زیر است:



متغیرها

■ متغیرهای تصمیم

تعداد واحد کالای X که در حال حاضر (مرحله‌ی اول) تولید می‌شود.

مرحله‌ی اول: X_1

: تعداد واحد کالای X که در مرحله‌ی دوم با تحقق تصادفی سناریوهای تقاضا یعنی D_s ($s=1, \dots, S$) خریداری می‌شود.

مرحله‌ی دوم: y_{2s}

برنامه‌ی تصادفی

برنامه‌ی تصادفی این مسأله به شرح زیر است:

$$\begin{aligned} &\text{minimize } 2x_1 + \sum p_s (3y_{2s}) \\ &\text{subject to } x_1 + y_{2s} \geq D_s \quad s=1, \dots, S \\ &\quad x_1 \geq 0 \\ &\quad y_{2s} \geq 0 \quad s=1, \dots, S \end{aligned}$$

تعبیر برنامه‌ریزی تصادفی تولید

حل این برنامه‌ی تصادفی به ما می‌گوید:

- مقداری برای X_1 به دست می‌آوریم که مقدار تولید مورد نیاز در زمان حال است.
- هم‌چنین مجموعه‌ای از مقادیر برای Y_{2s} به دست می‌آوریم. یعنی به ازای هر سناریوی تقاضای مشتری (S سناریو) یک مقدار برای Y_{2s} به دست می‌آوریم.
- وقتی تقاضای مشتری معلوم می‌شود (یعنی به محض این که یک سناریو از تقاضای تصادفی محقق می‌شود) دیگر سناریوها نامربوط می‌شوند.

برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای

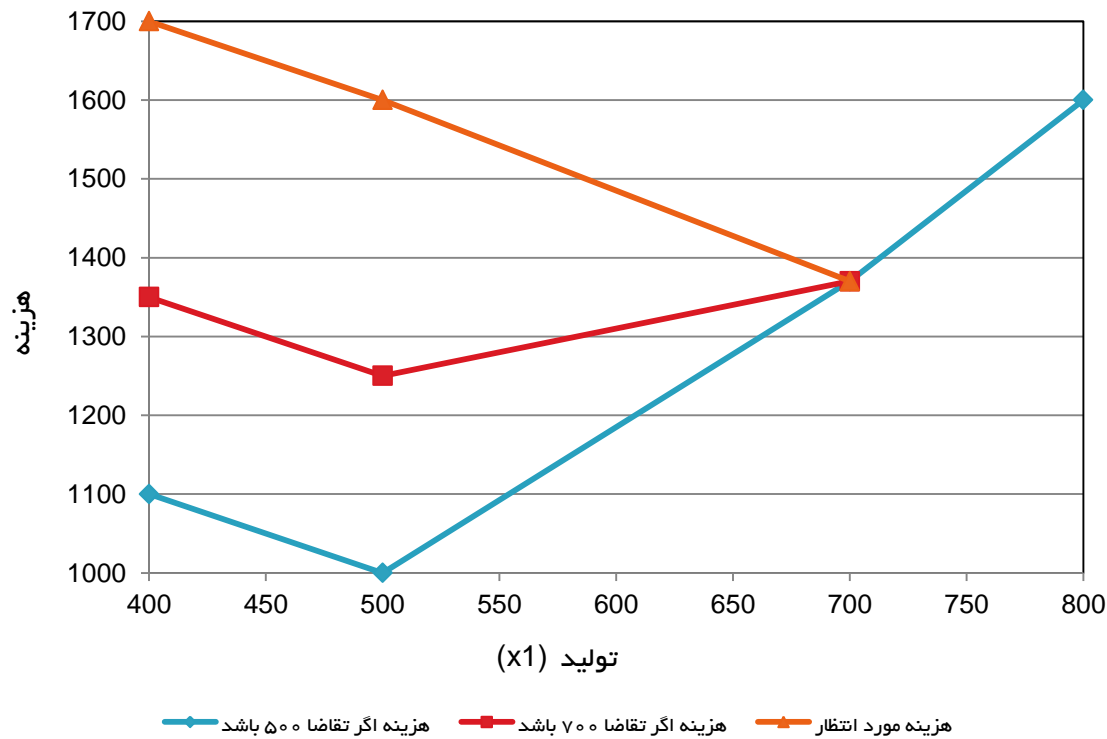
■ خلاصه

- تصمیم‌های مرحله‌ی یک را اتخاذ کنید، در این زمان تنها توزیع احتمال متغیرهای تصادفی را می‌دانیم.
- برای حفظ موجه‌بودن محدودیت‌ها متغیرهای مرحله‌ی دو را دستاویز قرار دهید، این متغیرها به ازای مقادیر مختلف متغیر تصادفی، مقادیر مختلفی به خود می‌گیرند.
- هزینه‌ی موردانتظار کل را کمینه کنید. این هزینه شامل مجموع هزینه‌های قطعی تصمیم‌های مرحله‌ی یک و هزینه‌های موردانتظار تصمیم‌های مرحله‌ی دو است.

جواب بهینه

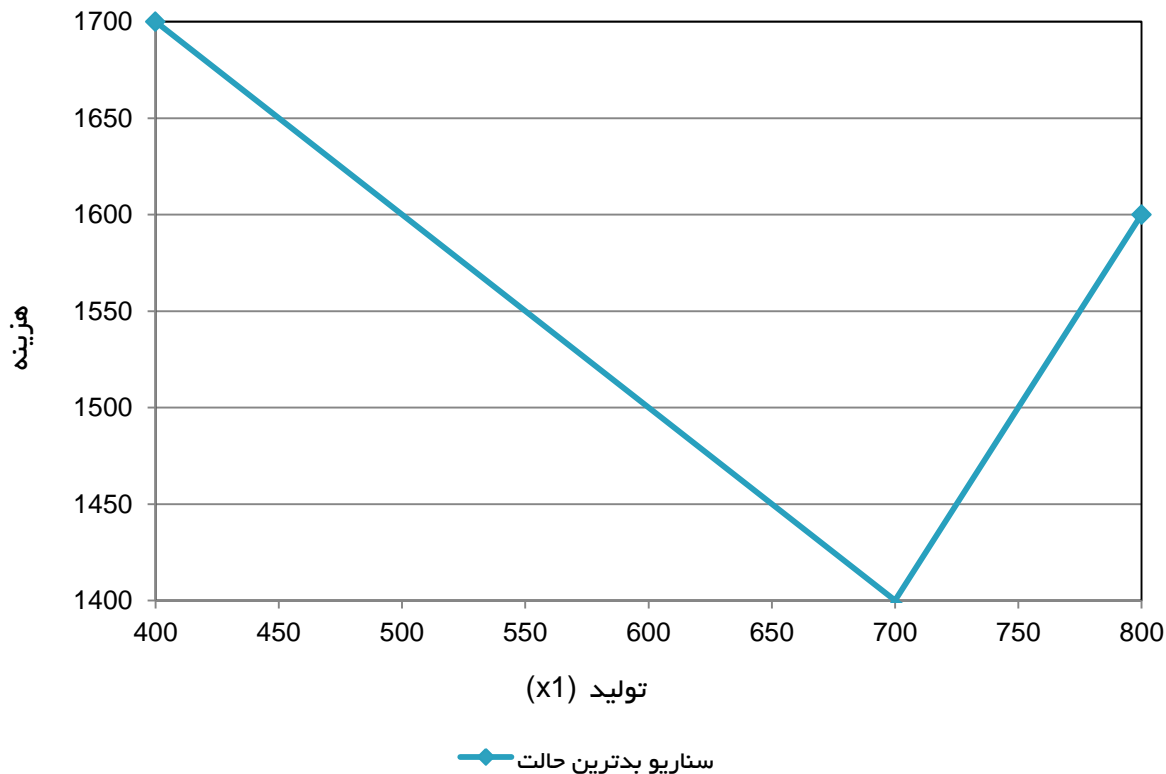
بدین ترتیب جواب برنامه‌ریزی تصادفی عبارت است از:

$$x=500$$



سناریوی بدترین حالت

- اغلب در برنامه‌ریزی تصادفی سناریوی بدترین حالت را بررسی می‌کنیم: در این حالت باید ۷۰۰ واحد از کالای X تولید کنیم.



شکل عمومی برنامه‌ریزی تصادفی

برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای با دستاویز: رویکرد نمایش برداری

رخداد تصادفی

بردار متغیرهای تصمیم
مرحله‌ی اول

بردار متغیرهای تصمیم
مرحله‌ی دوم (متغیرهای
دستاویز)

$$\max_x \quad a^T x + E[\max_{y(\omega)} c(\omega)^T y(\omega)]$$
$$\begin{aligned} Ax &= b \\ B(\omega)x + C(\omega)y(\omega) &= d(\omega) \\ x \geq 0, \quad y(\omega) &\geq 0. \end{aligned}$$

محدودیت‌های تصادفی رابط مت
دستاویز و متغیرهای تصمیم مرحله اول

محدودیت‌های قطعی برای
متغیرهای تصمیم مرحله اول

شکل عمومی برنامه‌ریزی تصادفی

برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای با دستاویز: رویکرد نمایش مبتنی بر سناریو

$$\begin{aligned} \max_x \quad & a^T x + \sum_{k=1}^S p_k \max_{y_k} c_k^T y_k \\ & Ax = b \\ & B_k x + C_k y_k = d_k \quad \text{for } k = 1, \dots, S \\ & x \geq 0 \\ & y_k \geq 0 \quad \text{for } k = 1, \dots, S. \end{aligned}$$

- ✓ برای هر سناریوی k یک بردار متغیر تصمیم مرحله‌ی دوم وجود دارد.
- ✓ مقدار بیشینه‌ی تابع هدف از طریق بهینه‌سازی تمامی متغیرهای تصمیم مرحله اول و دوم حاصل می‌شود.

شکل عمومی برنامه‌ریزی تصادفی

برنامه‌ریزی تصادفی دو مرحله‌ای با دستاویز: معادل قطعی

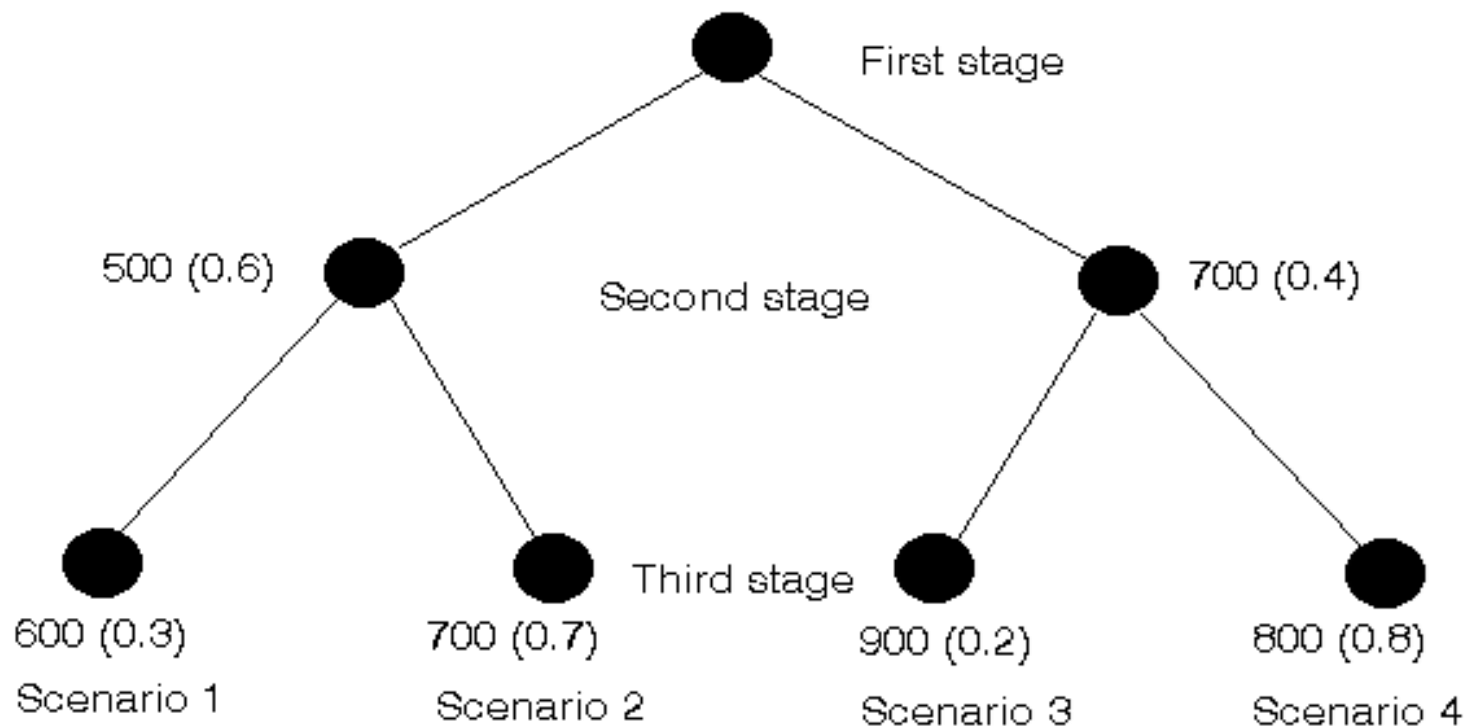
$$\begin{array}{rcll} \max_{x, y_1, \dots, y_S} & a^T x + p_1 c_1^T y_1 + \dots + p_S c_S^T y_S & & \\ & Ax & & = b \\ & B_1 x + C_1 y_1 & & = d_1 \\ & \vdots & \ddots & \vdots \\ & B_S x & + C_S y_S & = d_S \\ & x, & y_1, & \dots & y_S \geq 0. \end{array}$$

✓ این مسأله تعداد S نسخه از متغیرهای تصمیم مرحله‌ی دوم را دارد.

برنامه ریزی تصادفی با دستاویز

✓ برنامه ریزی تصادفی سه مرحله ای
✓ مثال: برنامه ریزی خطی تولید

برنامه‌ریزی خطی تولید: مراحل [سه مرحله]



A two-level (three-stage) binary scenario tree

Numbers are demand(probability)

مراحل برنامه‌ریزی تولید

■ مراحل برنامه‌ریزی تصادفی

□ در مرحله‌ی اول: تصمیم‌گیری در مورد مقدار تولید - X_1

□ در مرحله‌ی دوم: تحقق مقدار عنصر تصادفی (تقاضا)

✓ تصمیم‌گیری در مورد مقادیر متغیرهای دستاویز - Y_{2s}

✓ تصمیم‌گیری در مورد مقدار تولید - X_{2s}

□ در مرحله‌ی سوم: تحقق مقدار عنصر تصادفی (تقاضا)

✓ تصمیم‌گیری در مورد مقادیر متغیرهای دستاویز Y_{3s}

محدودیت‌ها

▪ لحاظ محدودیت‌ها

◦ در مرحله‌ی اول برای تضمین تقاضا خواهیم داشت:

$$x_1 + y_{2s} \geq 500 \quad (s=1,2)$$

$$x_1 + y_{2s} \geq 700 \quad (s=3,4)$$

◦ در مرحله‌ی دوم موجودی‌ای برای تأمین تقاضای اضافی مشتریان باقی می‌ماند، این موجودی به‌علاوه‌ی میزان تولید در مرحله‌ی دوم به‌علاوه‌ی میزان خرید باید بزرگ‌تر یا مساوی میزان تقاضا در مرحله‌ی سوم باشد:

$$x_1 + y_{2s} - 500 + x_{2s} + y_{3s} \geq 600 \quad (s=1)$$

$$x_1 + y_{2s} - 500 + x_{2s} + y_{3s} \geq 700 \quad (s=2)$$

$$x_1 + y_{2s} - 700 + x_{2s} + y_{3s} \geq 900 \quad (s=3)$$

$$x_1 + y_{2s} - 700 + x_{2s} + y_{3s} \geq 800 \quad (s=4)$$

محدودیت‌های پیش‌بینی ناپذیری

محدودیت‌های
پیش‌بینی ناپذیری

- سناریوهایی که گذشته‌ی مشترکی دارند، مجموعه تصمیم‌های مشابهی دارند:

محدودیت‌های پیش‌بینی ناپذیری

برای سناریوهای ۱ و ۲
در مرحله‌ی دوم:

$$y_{21} = y_{22}$$

$$x_{21} = x_{22}$$

برای سناریوهای ۳ و ۴
در مرحله‌ی دوم:

$$y_{23} = y_{24}$$

$$x_{23} = x_{24}$$

برنامه ریزی تصادفی تولید

$$\begin{aligned} \text{minimize } & 2x_1 + 0.18(2x_{21} + 3y_{21} + 3y_{31}) \\ & + 0.42(2x_{22} + 3y_{22} + 3y_{32}) \\ & + 0.08(2x_{23} + 3y_{23} + 3y_{33}) \\ & + 0.32(2x_{24} + 3y_{24} + 3y_{34}) \end{aligned}$$

subject to

$$\begin{aligned} x_1 + y_{2s} & \geq 500 \quad (s=1,2) \\ x_1 + y_{2s} & \geq 700 \quad (s=3,4) \\ x_1 + y_{2s} - 500 + x_{2s} + y_{3s} & \geq 600 \quad (s=1) \\ x_1 + y_{2s} - 500 + x_{2s} + y_{3s} & \geq 700 \quad (s=2) \\ x_1 + y_{2s} - 700 + x_{2s} + y_{3s} & \geq 900 \quad (s=3) \\ x_1 + y_{2s} - 700 + x_{2s} + y_{3s} & \geq 800 \quad (s=4) \\ y_{21} & = y_{22} \\ x_{21} & = x_{22} \\ y_{23} & = y_{24} \\ x_{23} & = x_{24} \\ \text{all variables} & \geq 0 \end{aligned}$$

■ تابع هدف

■ محدودیت‌ها

جواب بهینه

با حل این برنامه ریزی تصادفی به این نتیجه می‌رسیم که باید در حال حاضر ۷۰۰ واحد تولید کنیم.

برنامه ریزی تصادفی در مالی

✓ برنامه ریزی تصادفی دو مرحله ای
✓ مثال: مدیریت سبد اوراق قرضه

کاربردهای عملی: مدل مدیریت دارایی-بدهی (I)

✓ شرکت Russell-Yasuda Kasai هفتمین شرکت بزرگ بیمه‌ی اموال و حوادث در دنیاست.

✓ ارزش دارایی‌های شرکت بیش از ۳.۴۷ تریلیون یوآن است.

✓ ساختار بدهی‌های شرکت پیچیده است. شرکت به دنبال ابزاری است که با لحاظ محدودیت‌های مدیریت دارایی، درآمد حاصل از دارایی‌هایش را بیشینه کند.

✓ شرکت متخصصانی را استخدام می‌کند تا با استفاده از مدل مدیریت دارایی-بدهی مبتنی بر برنامه‌ریزی تصادفی چندمرحله‌ای هدف خود را محقق سازد.

کاربردهای عملی: مدل مدیریت دارایی-بدهی (II)

تصمیمات

- مقادیر سرمایه‌گذاری در دارایی‌های مختلف

رخدادهای تصادفی

- بازده سرمایه‌گذاری هر دارایی
- پرداخت‌های مربوط به تعهدات (liabilities)

محدودیت‌ها

- محدودیت‌های تخصیص دارایی
- محدودیت‌های وام‌گیری
- محدودیت‌های مربوط به تعهدات (liabilities)

ارزیابی عملکرد مدل

- در مقایسه با معیار عملکردی که شرکت برای ارزیابی ارزش افزوده‌ی مدل ایجاد کرده بود، مدل یادشده ۹.۵ میلیارد یوآن درآمد سالانه‌ی شرکت را افزایش می‌داد.

مسأله‌ی مدیریت سبد اوراق قرضه

تصمیمات

- مقادیر سرمایه‌گذاری در اوراق قرضه‌ی مختلف

رخدادهای تصادفی

- تغییرات نرخ بهره

محدودیت‌ها

- محدودیت‌های موجودی
- محدودیت‌های بودجه
- دیرش

برنامه ریزی تصادفی مدیریت اوراق قرضه

■ تابع هدف

$$\sum_s p_s U(W_T^s)$$

$$W_T^s = \sum_j \xi_{jT}^s z_{jT}^s + y_T^{+s} - \alpha y_T^{-s}$$

پارامترها

L_t	مقدار جریان‌های نقدی خروجی ناشی از تعهدات در مرحله‌ی t ، جریان‌های نقدی ورودی با علامت منفی در مدل وارد می‌شوند.
S	مجموعه سناریوها $S=0\dots-S$ که به عنوان مسیرهای منحصر به فرد می‌باشند و از گره اول در مرحله‌ی $t=0$ تا گره نهایی در مرحله‌ی $t=T$ در درخت سناریوها
r_t^S	نرخ بهره‌ی معتبر برای دوره‌ی $t-1$ تا t
p^S	احتمال سناریوی S که با این رابطه مشخص می‌شود $\forall S \in \mathcal{S} \quad p^S = \prod_{t=0}^{T-1} P_+^{sv}$
P_{jt}^S	قیمت منصفانه‌ی ورق قرضه‌ی z در سناریوی S در مرحله‌ی t
f_{jt}^S	جریان نقدی تولید شده از ورق قرضه‌ی z تحت سناریوی S در مرحله‌ی t
$\delta_1 \geq 0$	دامنک نرخ سپرده نسبت به نرخ بهره
$\delta_2 \geq 0$	دامنک نرخ وام نسبت به نرخ بهره
ξ_{jt}^S, ξ_{set}^S	قیمت فروش ورق قرضه‌ی z در مرحله $t=0$
$\zeta_{jt}^S, \zeta_{set}^S$	قیمت خرید ورق قرضه‌ی z در مرحله $t=0$
V_t	منفعت (زیان) سرمایه
Δ	درصد انحراف از دیرش دلاری موردنظر
D^*	دیرش دلاری موردنظر

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی اول

موجودی نقد اولیه	b_0
موجودی اولیه‌ی ورق قرضه‌ی z (براساس ارزش اسمی)	$b_j \geq 0$
ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله‌ی $t=0$ خریداری می‌شود.	$x_{j0} \geq 0$
ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله‌ی $t=0$ فروخته می‌شود.	$y_{j0} \geq 0$
ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله $t=0$ نگهداری می‌شود.	$z_{j0} \geq 0$

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی دوم

ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله‌ی t تحت سناریوی S خریداری می‌شود.	$x_{jt}^s \geq 0$
ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله‌ی t تحت سناریوی S فروخته می‌شود.	$y_{jt}^s \geq 0$
ارزش اسمی ورق قرضه‌ی z که در مرحله‌ی t تحت سناریوی S نگهداری می‌شود.	$z_{jt}^s \geq 0$
مبلغ وام‌دهی در مرحله‌ی $t=1$	$y_t^{+s} \geq 0$
مبلغ وام‌گیری در مرحله‌ی $t=1$	$y_t^{-s} \geq 0$
مانده‌ی حساب بانکی در مرحله‌ی نهایی T تحت سناریوی S یعنی: $y_T^{+s} - y_T^{-s}$	y_T^s

محدودیت موجودی مرحله‌ی اول

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی اول باید محدودیت موجودی زیر را تأمین کنند.

$$y_j + z_{j0} = b_j + x_j \quad \forall j,$$

محدودیت بودجه مرحله‌ی اول

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی اول باید محدودیت بودجه‌ی زیر را تأمین کنند.

$$y_0^+ + \sum_j \zeta_{j0} x_j = b_0 + \sum_j \xi_{j0} y_j$$

محدودیت موجودی مرحله‌ی دوم

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی دوم باید محدودیت موجودی زیر را تأمین کنند.

$$z_{jt}^s + y_{jt}^s = z_{j,t-1}^s + x_{jt}^s \quad \forall j, s, t \geq 1.$$

محدودیت بودجه‌ی مرحله‌ی دوم

متغیرهای تصمیم مرحله‌ی دوم باید محدودیت بودجه‌ی زیر را تأمین کنند.

$$\begin{aligned} \sum_j \xi_{jt}^s y_{jt}^s + \sum_j f_{jt}^s z_{j,t-1}^s + (1 - \delta_1 + r_{t-1}^s) y_{t-1}^{+s} + y_t^{-s} \\ = L_t + \sum_j \zeta_{jt}^s x_{jt}^s + (1 + \delta_2 + r_{t-1}^s) y_{t-1}^{-s} + y_t^{+s}, \quad \forall s, t. \end{aligned}$$

سایر محدودیت‌های اختیاری

■ محدودیت زیان یا منفعت سرمایه‌ی اوراق قرضه

$$\sum_j |\xi_{j,t-1}^s - \xi_{jt}^s| y_{jt}^s \leq V_t \quad \forall s, t.$$

■ محدودیت دیرش اوراق قرضه

$$D^* - \Delta \cdot D^* \leq \sum_{i=1}^J z_{0j} D_j \leq D^* + \Delta \cdot D^*$$

○ که

$$D_j = \sum_{t=1}^{\tau} \frac{t f_{jt}}{(1 + \hat{r}_j)^{t+1}}, \quad j = 1, \dots, J,$$

○ و

$$D^* = \sum_{j=1}^J b_{0j} D_j,$$

سایر محدودیتها

$$y_j x_j = 0 \quad \forall j, \quad y_{jt}^s x_{jt}^s = 0 \quad \forall j, t, s, \quad y_t^{+s} y_t^{-s} = 0 \quad \forall t, s$$

با تشکر